

## Federpendel

$$F = -c x \quad (\text{Hookersches Gesetz})$$

$$= m a \quad (\text{Newton})$$

$$= m \ddot{x}$$

$$\Rightarrow m \ddot{x} + c x = 0$$

$$\ddot{x} + \frac{c}{m} x = 0$$

Lösung:

$$x(t) = A \cos(\omega t + \varphi)$$

$$\omega = \sqrt{\frac{c}{m}}$$

## Anfangsbedingungen:

$$\text{Fall 1: } x_0 \neq 0, v_0 = 0$$

$$\Rightarrow A = x_0, \varphi = 0$$

$$\Rightarrow x(t) = x_0 \cos(\omega t)$$

$$\text{Fall 2: } x_0 = 0, v_0 \neq 0 \quad (v_0 > 0)$$

$$\Rightarrow A = \frac{v_0}{\omega}, \varphi = -\frac{\pi}{2}$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow x(t) &= \frac{v_0}{\omega} \cos\left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right) \\ &= \frac{v_0}{\omega} \sin(\omega t) \end{aligned}$$

Allgemeiner Fall:  $x_0 \neq 0, v_0 \neq 0$

$$x(t) = x_0 \cos(\omega t) + \frac{v_0}{\omega} \sin(\omega t)$$

## Senkrecht Federpendel

Gleichgewichts-Auslenkung

$$x_g = \frac{mg}{c} = \frac{g}{\omega^2}$$

Energiehinweis beim ausgelenkten Federpendel

$$x(t) = x_0 \cos(\omega t) \rightarrow v(t) = -x_0 \omega \sin(\omega t)$$

Potenzielle Energie (nur elastisch!)

$$E_{\text{pot}} = \frac{1}{2} c x^2 = \frac{1}{2} c x_0^2 \cos^2(\omega t)$$

$$E_{\text{kin}} = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{2} m x_0^2 \omega^2 \sin^2(\omega t)$$

$$\begin{aligned} E = E_{\text{pot}} + E_{\text{kin}} &= \frac{1}{2} c x_0^2 \cos^2(\omega t) + \frac{1}{2} m x_0^2 \omega^2 \sin^2(\omega t) \\ &= \frac{1}{2} x_0^2 \left( c \cos^2(\omega t) + m \underbrace{\omega^2}_{=c/m} \sin^2(\omega t) \right) \end{aligned}$$

$$= \frac{1}{2} c x_0^2 \underbrace{(\cos^2(\omega t) + \sin^2(\omega t))}_1$$

$$= \frac{1}{2} c x_0^2 = E_0$$